

Valentin Melot

5 déc. 2020

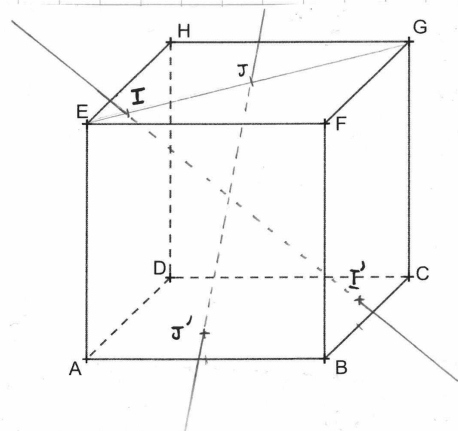
Correction du DS n° 4.

Questions de cours :

1. Une base de vecteurs de l'espace est un triplet de vecteurs $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$ tel que \vec{u}, \vec{v} et \vec{w} ne sont pas coplanaires.
2. Trois vecteurs \vec{u}, \vec{v} et \vec{w} sont coplanaires si et seulement si l'une des deux conditions suivantes est vérifiée :
 - (i) \vec{v} et \vec{w} sont colinéaires
 - (ii) ou il existe des réels α et β tels que $\vec{u} = \alpha \cdot \vec{v} + \beta \cdot \vec{w}$.

Exercice :

1.



1

2. On exprime \vec{EI} et \vec{EJ} en fonction de \vec{EF} et \vec{EH} .

$$\vec{EI} = \vec{EA} + \vec{AI} \text{ d'après la relation de Chasles}$$

$$= -\vec{AE} + \left(\frac{1}{2}\vec{AB} + \frac{1}{2}\vec{AD} + \vec{AE}\right)$$

$$\vec{EI} = \frac{1}{2}\vec{AB} + \frac{1}{2}\vec{AD}$$

$$= \frac{1}{2}\vec{EF} + \frac{1}{2}\vec{EH}$$

$$\vec{EJ} = \vec{EA} + \vec{AJ} \text{ d'après la rel. de Chasles}$$

$$= -\vec{AE} + \left(\frac{1}{2}\vec{AB} + \frac{1}{2}\vec{AD} + \vec{AE}\right)$$

$$= \frac{1}{2}\vec{AB} + \frac{1}{2}\vec{AD}$$

$$= \frac{1}{2}\vec{EF} + \frac{1}{2}\vec{EH}$$

Donc I et J appartiennent au carré de côtés

$\{EF\}$ et $\{EH\}$.

I et J appartiennent à la même face EFGH du cube.

3. $\vec{AI} = \frac{1}{8}\vec{AB} + \frac{1}{8}\vec{AD} + \vec{AE}$,

donc I a pour coordonnées $\left(\frac{1}{8}; \frac{1}{8}; 1\right)$

dans la base $(A; \vec{AB}, \vec{AD}, \vec{AE})$.

De même, J a pour coordonnées

$$\left(\frac{1}{2}; \frac{1}{2}; 1\right)$$

I' a pour coordonnées

$$\left(1; \frac{3}{8}; \frac{1}{8}\right)$$

J' a pour coordonnées

$$\left(\frac{1}{2}; 0; \frac{1}{8}\right)$$

2

4. (cf. figure.)

5. Les coordonnées de \vec{II}' sont : $\begin{pmatrix} x_{I'} - x_I \\ y_{I'} - y_I \\ z_{I'} - z_I \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7/8 \\ 4/4 \\ 7/8 \end{pmatrix}$

$\vec{IJ} = \begin{pmatrix} x_J - x_I \\ y_J - y_I \\ z_J - z_I \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3/8 \\ 3/8 \\ 0 \end{pmatrix}$

$\vec{IJ}' = \begin{pmatrix} x_{J'} - x_I \\ y_{J'} - y_I \\ z_{J'} - z_I \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3/8 \\ 4/8 \\ -7/8 \end{pmatrix}$

$\frac{3/8}{3/8} \neq \frac{-4/8}{3/8}$, donc \vec{IJ}' et \vec{IJ} ne sont pas colinéaires.

Dès lors,

\vec{IJ} , \vec{II}' et \vec{IJ}' sont coplanaires.

ssi il existe $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ t.q. $\vec{II}' = \alpha \vec{IJ} + \beta \vec{IJ}'$

ssi le système $\xi : \begin{cases} 7/8 = 3/8 \alpha + 3/8 \beta \\ 4/4 = 3/8 \alpha - 4/8 \beta \\ -7/8 = -7/8 \beta \end{cases}$

admet des solutions.

Or, $\xi \Leftrightarrow \begin{cases} 7/8 = 3/8 \alpha + 3/8 \beta \\ 4/4 = 3/8 \alpha - 4/8 \beta \\ \beta = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \frac{3}{8} \alpha = 1/2 \\ \frac{3}{8} \alpha = 3/8 \\ \beta = 1 \end{cases}$

Donc, ξ n'admet pas de solutions.

Donc \vec{IJ} , \vec{II}' et \vec{IJ}' ne sont pas coplanaires.

6. Si les droites (II') et (JJ') étaient sécantes, alors les points I, I', J et J' seraient coplanaires. Donc les vecteurs \vec{II}' , \vec{IJ} et \vec{IJ}' seraient coplanaires.

Ces vecteurs n'étant pas coplanaires, (II') et (JJ') ne sont pas sécantes.

OU

D'après la question précédente, \vec{II}' , \vec{IJ} et \vec{IJ}' ne sont pas coplanaires.

Donc les points I, I', J et J' ne sont pas coplanaires.

Donc les droites (II') et (JJ') ne sont pas coplanaires.

Donc elles ne sont pas sécantes.

Problème

Partie I

1. Par définition, les vecteurs \vec{IA} et \vec{CB} ont même direction et même sens. En outre, leur longueur respective est 1 et a .

Donc $\vec{CB} = a \vec{IA}$

Donc B a pour coordonnées : $(a; 0; 0)$.

2. $D(0; a; 0)$ $E(a; a; a)$ $G(0; 0; a)$
 $A(a; a; 0)$ $F(a; 0; a)$ $H(0; a; a)$

3. Les coordonnées du point M sont, d'après la

cours :

$$\left(\frac{x_G + x_E}{2} ; \frac{y_G + y_E}{2} ; \frac{z_G + z_E}{2} \right)$$

$$\text{soit : } \left(\frac{a}{2} ; 0 ; a \right).$$

Partie II

1. On conjecture que :

$$K \text{ a pour coordonnées } \left(\frac{a}{2} ; \frac{a}{2} ; 0 \right)$$

$$S \text{ a pour coordonnées } \left(\frac{a}{2} ; \frac{a}{2} ; h \right)$$

2. De façon similaire,

$$L \text{ a pour coordonnées } \left(\frac{a}{2} ; a ; \frac{a}{2} \right).$$

$$T \text{ a pour coordonnées } \left(\frac{a}{2} ; a+h ; \frac{a}{2} \right).$$

3. On recherche la ou les valeurs possibles de h par analyse-synthèse.

Analyse : soit h une solution au problème

Les points M, S et T sont alignés, donc les vecteurs \vec{MS} et \vec{ST} sont colinéaires.

Les coordonnées de \vec{MS} sont :

$$\begin{pmatrix} x_S - x_M \\ y_S - y_M \\ z_S - z_M \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ a/2 \\ h-a \end{pmatrix}$$

Les coordonnées de \vec{ST} sont :

$$\begin{pmatrix} x_T - x_S \\ y_T - y_S \\ z_T - z_S \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{a}{2} + h \\ \frac{a}{2} - h \end{pmatrix}$$

Par colinéarité, \vec{ST} étant non-nul, il existe $k \in \mathbb{R}$ tel que :

$$\vec{MS} = k \cdot \vec{ST}$$

$$\text{Soit : } \begin{cases} 0 = 0 \cdot k \\ \frac{a}{2} = k \cdot \left(\frac{a}{2} + h \right) \\ h-a = k \cdot \left(\frac{a}{2} - h \right) \end{cases}$$

$$\text{d'où en particulier : } (h-a) \left(\frac{a}{2} + h \right) = \frac{a}{2} \left(\frac{a}{2} - h \right)$$

$$\text{donc : } \frac{ah}{2} + h^2 - \frac{a^2}{2} - ah = \frac{a^2}{4} - \frac{ah}{2}$$

$$\text{d'où : } h^2 = \frac{3a^2}{4}$$

On a donc nécessairement : $h = \frac{\sqrt{3}}{2} a$ ou $h = -\frac{\sqrt{3}}{2} a$ si les points M, S et T sont alignés.

Synthèse

Dès lors que la pyramide ABCD S est construite à l'intérieur du cube, on doit avoir $h \geq 0$.

Supposons que $h = \frac{\sqrt{3}}{2} a$. D'après les calculs précédents, on a alors :

$$\vec{MS} \begin{pmatrix} 0 \\ a/2 \\ \frac{\sqrt{3}-2}{2}a \end{pmatrix}; \quad \vec{ST} \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{\sqrt{3}+1}{2}a \\ -\frac{\sqrt{3}+1}{2}a \end{pmatrix}$$

On vérifie que :

$$(\sqrt{3}+1)\vec{MS} \quad \text{a pour coordonnées :} \quad \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{\sqrt{3}+1}{2}a \\ \frac{(\sqrt{3}+1)(\sqrt{3}-2)}{2}a \end{pmatrix}$$

$$\text{avec : } (\sqrt{3}+1)(\sqrt{3}-2) = 3 - 2\sqrt{3} + \sqrt{3} - 2 = -\sqrt{3} + 1.$$

Donc \vec{MS} et \vec{ST} sont colinéaires, donc M, S et T sont alignés.

Conclusion : l'unique solution au problème est :

$$h = \frac{\sqrt{3}}{2}a.$$

4. Supposons que les points M, S, T et T' sont alignés. Alors, en particulier, les points M, S et T sont alignés. Donc $h = \frac{\sqrt{3}}{2}a$.

De plus, les points M, T et T' sont alignés, donc les vecteurs \vec{MT} et $\vec{TT'}$ sont colinéaires.

$$\text{Or, } \vec{MT} \quad \text{a pour coordonnées} \quad \begin{pmatrix} x_T - x_M \\ y_T - y_M \\ z_T - z_M \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ a+h \\ -\frac{a}{2} \end{pmatrix}$$

$$\text{et } \vec{TT'} \quad \text{a pour coordonnées} \quad \begin{pmatrix} x_{T'} - x_T \\ y_{T'} - y_T \\ z_{T'} - z_T \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -2h \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$\vec{TT'}$ étant non nul, il existe $k \in \mathbb{R}$ tel que $\vec{MT} = k \cdot \vec{TT'}$.

En projetant selon la troisième coordonnée, k vérifie : $-\frac{a}{2} = 0 \cdot k$.

Or, $a \neq 0$, ce qui est impossible.

Donc, par l'absurde, l'hypothèse initiale est fautive. Les points M, S, T et T' ne sont pas alignés.

Partie III :

1. Soit $Z \in (d)$.

(d) étant la médiatrice de [AB], Z est équidistant de A et B.

Donc Z appartient au plan médiateur P de [AB]. Ceci étant vrai quel que soit $Z \in (d)$, on a bien : $(d) \subset P$.

2. Par hypothèse, le triangle ABS est isocèle en S.

Donc $SA = SB$. Donc $S \in P$.

De même, BCS est isocèle en S. Donc $SB = SC$.

Donc $S \in P'$.

Donc $S \in P \cap P'$.

3. On sait que Δ est perpendiculaire au plan (ABC).

Or, une droite est perpendiculaire à un plan si et seulement si elle est orthogonale à toute

droite de ce plan.

Donc Δ est orthogonale à toute droite de (ABC) .

En particulier, Δ est orthogonale à (AB) et à (BC) .

4. Par définition de la hauteur d'une pyramide,

$[SK]$ est perpendiculaire à la base $ABCD$.

Donc (SK) est la droite perpendiculaire au plan (ABC) passant par S .

Donc $(SK) = \Delta$.

Ainsi, d'après le résultat de la question précédente, $[SK]$ est orthogonal au segment $[AB]$.

En outre, d'après le résultat de la question 2, S appartient à \mathcal{P} , le plan orthogonal à $[AB]$ passant par S .

Donc K appartient également au plan orthogonal à $[AB]$ passant par S , soit $K \in \mathcal{P}$.

De même, $[SK]$ est orthogonal à $[BC]$, donc K appartient à l'orthogonal à $[BC]$ passant par S , qui est \mathcal{P}' , soit $K \in \mathcal{P}'$.

Donc $K \in \mathcal{P} \cap \mathcal{P}'$.

5. K est un point du plan (ABC) .

D'après la question précédente, $K \in \mathcal{P}$. Donc K est équidistant de A et B . Donc $K \in (d)$.

De même, $K \in \mathcal{P}'$, donc K est équidistant de B et

C. Donc $K \in (d')$.

K est donc à l'intersection des médiatrices des côtés du carré $ABCD$.

Donc K est le centre de $ABCD$.

Donc K a pour coordonnées $(\frac{a}{2}; \frac{a}{2}; 0)$.